
Cena de filosofos y sincronizacion java

Programación concurrente y Distribuída

Curso 2011-12



Miguel Telleria, Laura Barros, J.M. Drake

telleriam AT unican.es

Computadores y Tiempo Real

<http://www.ctr.unican.es>

Objetivos

- Presentaros la aplicación de “filósofos chinos” con UML
- Practicar lo visto en sincronismo de java
- Prepararos para la practica 2 que es muy similar

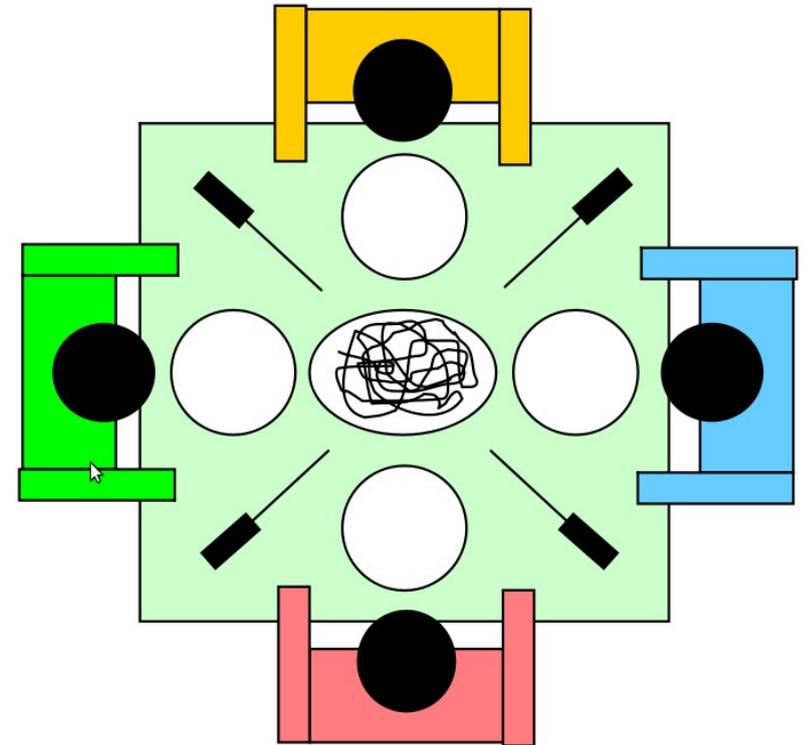
Contenido

- Presentación de los filósofos chinos
- Especificación UML
- Paralelización
- Sincronización de espera
- Sincronización bloqueante

Presentación de los filósofos chinos

Los filósofos chinos

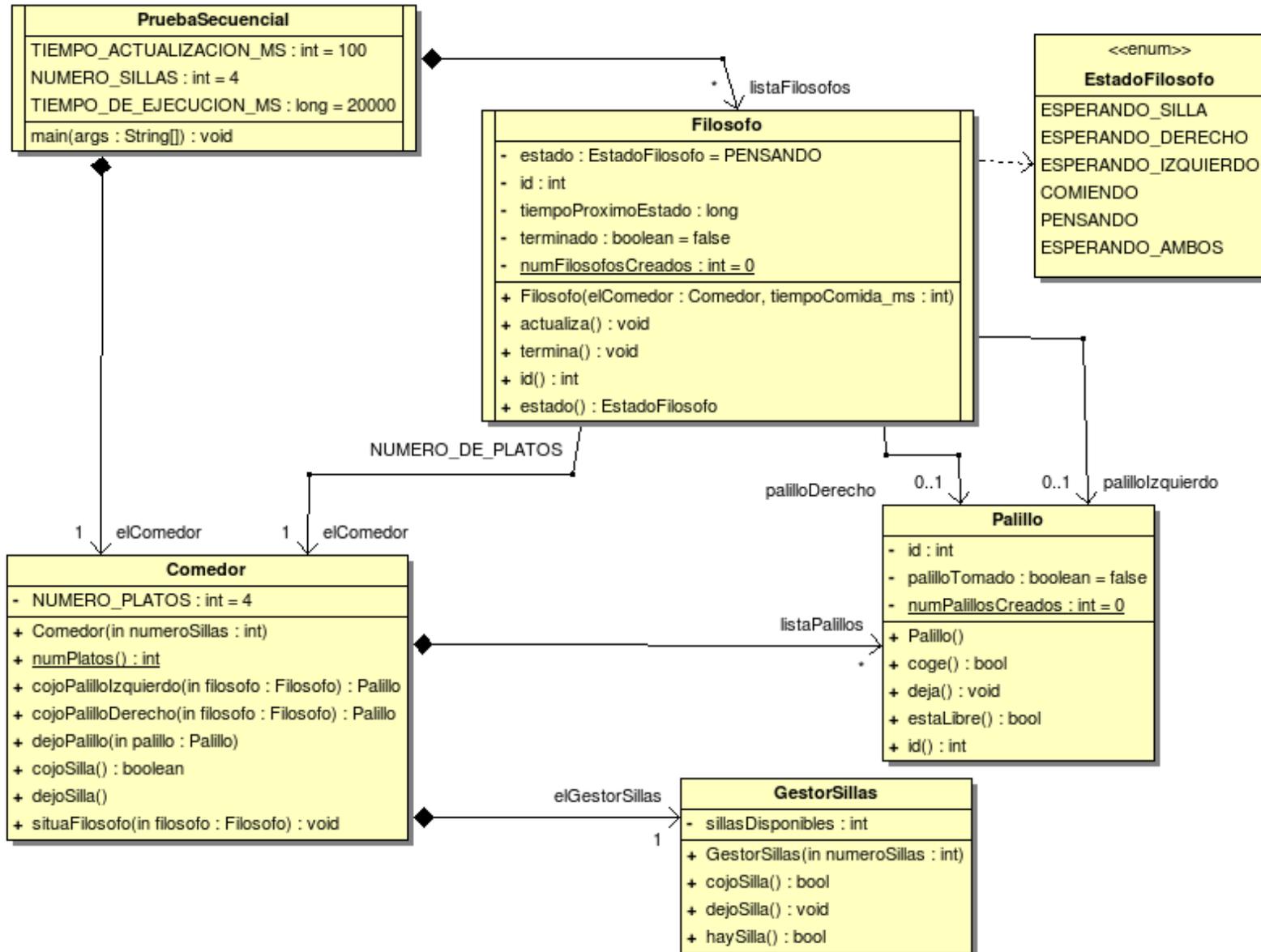
- 4 filósofos
 - Rojo, azul, amarillo, verde
- 4 palillos
 - 1 entre cada 2 filósofos
- Gestor de sillas:
 - Numero de sillas configurable
- Ciclo de cada filosofo:
 - Pensando
 - esperando silla
 - esperando palillo derecho
 - esperando palillo izquierdo
 - comiendo



Vamos a verla funcionar

Especificación UML

Diagrama de clases

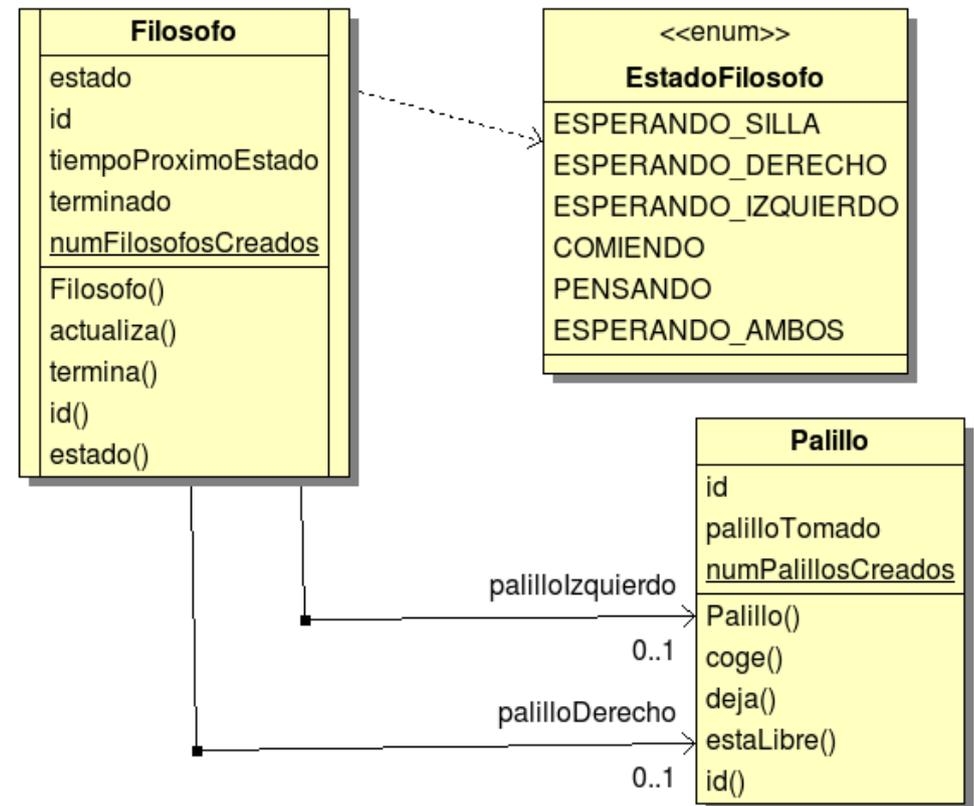


Misiones

- Comedor
 - Datos globales
 - Punto de acceso para el resto de las clases
 - Determina si da una silla o no
 - GUI
- Filósofo
 - Objetos activos
- Gestor de sillas
 - Mantiene la cantidad de sillas libres
- Palillo
 - Modo polling: Devuelve falso si el palillo está cogido
 - Modo espera: Bloquea hasta que el palillo esté libre
- Prueba secuencial
 - Instancia el sistema
 - Crea los threads
 - Termina la ejecución

Filosofo

- Objeto activo con su ciclo de vida
- Decisión de diseño:
 - Aunque tiene asociados los palillos, invoca los métodos `coge()` y `deja()` a través del comedor



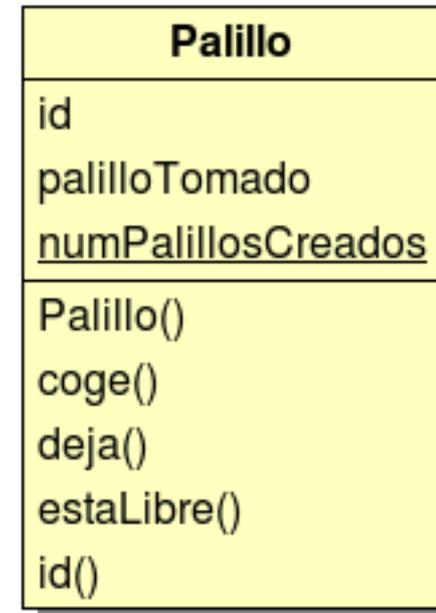
Comedor

- Da acceso al resto de elementos
- Elección de diseño:
 - La clase Palillo devuelve si el palillo está libre
 - El Gestor de Sillas simplemente informa es el comedor el que devuelve si sí o si no.

Comedor
NUMERO_PLATOS
Comedor() <u>numPlatos()</u> cojoPalilloIzquierdo() cojoPalilloDerecho() dejoPalillo() cojoSilla() dejoSilla() situaFilosofo()

Palillo

- “Se deja” coger o no:
 - Es decir, es el propio palillo el que maneja su política de acceso
 - El atributo privado `palilloTomado` es el que lleva la cuenta de si hay palillo o no



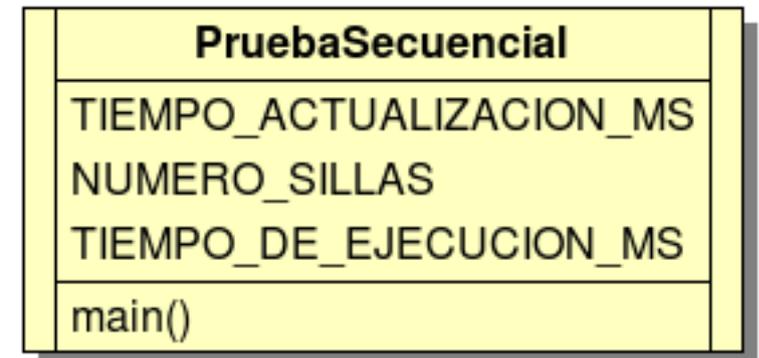
GestorSillas

- Usado para evitar el bloqueo múltiple
 - El `cojoSilla()` directamente da el acceso a la silla
 - El atributo privado `sillasDisponibles` es el que lleva la cuenta de si hay silla libre o no.

GestorSillas
<code>sillasDisponibles</code>
<code>GestorSillas()</code> <code>cojoSilla()</code> <code>dejoSilla()</code> <code>haySilla()</code>

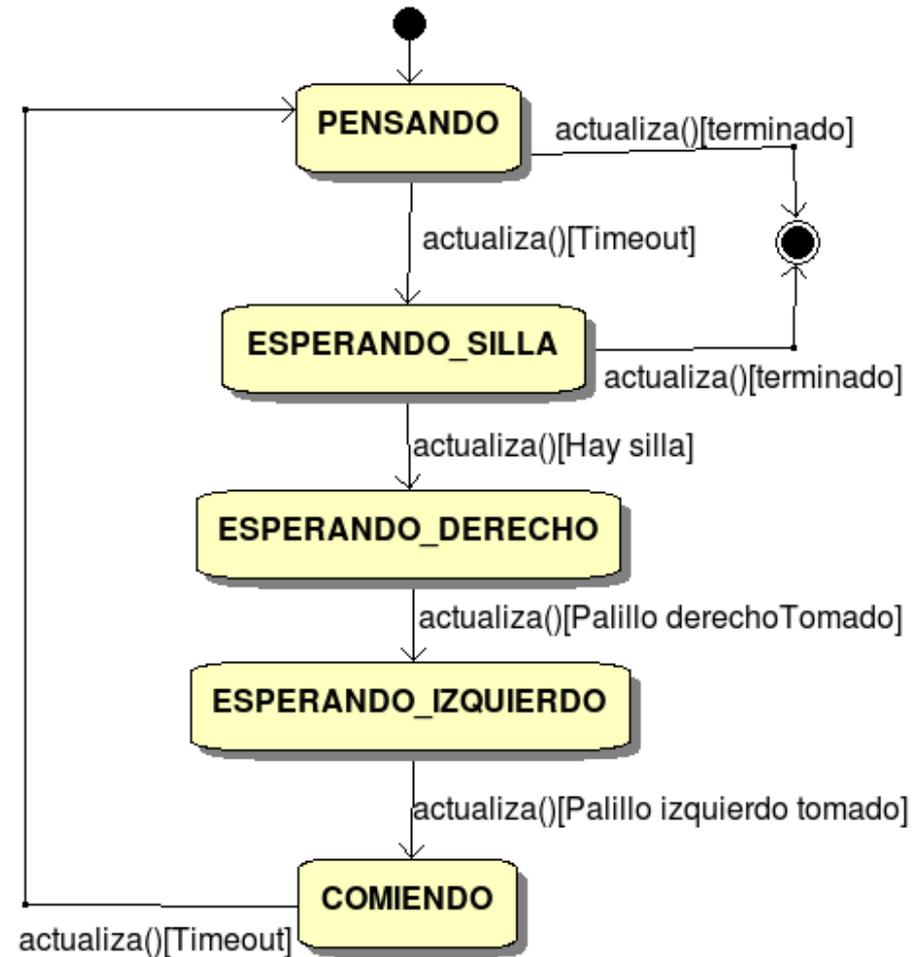
Programa principal

- Instancia los threads y espera a que el tiempo de ejecución se termine.
- Define el número de sillas
- Define el tiempo de actualización



Estados del filósofo

- El filósofo pasa de un estado a otro mediante el método **actualiza()**.



Paralerización

(similar a la práctica 1)

Cambios en el programa principal

- El main() ya no llama a actualiza
 - Lo hará el propio thread en su run()
- El main se simplifica a:
 - Se crean los filósofos
 - Se les arrancan (si no se arrancan ellos solos)
 - Se espera un tiempo de ejecución
 - Se ejecuta termina() en ellos

Cambios en el filósofo

- El actualiza() se llama internamente desde el run()
- Se puede auto-arrancar (si heredamos de Thread)
 - Si no nos arranca el que nos crea

Vamos a ejecutarlo

- ¿Se respeta el número de sillas?
- ¿Se mantiene el acceso exclusivo a los palillos?

Sincronización de espera

Identificamos la sincronización

- Que **Objetos** tenemos que sincronizar
 - Información compartida concurrentemente
 - Y que es posible que entre en incoherencia
- Limitación de las **secciones críticas**
 - ¿Lectura?, ¿Escritura?
 - Atomicidad
- **Ámbito** de la sincronización
 - Que objetos tienen que esperar
 - No sobresincronizar

Cosas que no hace falta sincronizar

- Variables locales (ej estado)
 - Ya que están duplicadas en cada thread
- Acceso concurrente en sólo lectura
 - Mientras no haya ningún escritor a la vez claro
- Accesos ya gestionado por una librería o sistema operativo
 - (mientras no importe que se haga en un orden u otro)
 - La GUI: SWT mantiene su propio thread para ello
 - Dispositivos: discos duro, pantalla...

Métodos synchronized vs bloque synchronized

- El método synchronized es equivalente a:
 - **Envolver todo el código del método con**
`synchronize(this)`
- Si la clase está bien diseñada con esto puede bastar
- Nos aseguramos de que “nadie se olvida” sincronizar
 - **Con que uno se olvidase no se mantiene la exclusión mutua**

Métodos synchronized vs bloque synchronized

- Sin embargo a veces esto no siempre es posible
 - La sincronización (duración o ámbito) puede depender de un argumento, un estado, un instante...
 - Si sé que en cierto estado voy a ser el único en acceder a la información
 - A veces la sección crítica abarca más de un método
 - Ej: `test_and_set()`
- Buen diseño: poner el mutex lo más profundo posible
 - Los objetos llamantes no deberían verlo
 - La implementación es quien debería definir el ámbito en función de un atributo privado
 - Si es necesario se pone `synchronize(this)` en parte del código
 - Caso `test_and_set()`, dar un método sincronizado que englobe los dos.

¿Es necesario sincronizar en la implementación secuencial?

- ¿Si?, ¿No?, ¿Por qué?
 - Y no vale con que “no hay concurrencia” ya que actualiza no deja de ser un planificador cíclico...

¿Es necesario sincronizar en la implementación secuencial? (respuesta)

- NO es necesario
- Puesto que todas las llamadas a actualiza()
 - Se ejecutan de manera atómica
 - Dejan las variables en estado coherente
- Podría no ser así
 - Ej: que haya un estado (miro si silla libre) y luego otro (cojo silla).

Solución primera

- Puesto que todos usamos el comedor
 - Hacemos los métodos del comedor `synchronized`
- ¿Funciona?
- ¿Que inconvenientes presenta?

Inconvenientes de la solución primera

- Dos filósofos de frente accederían a coger y dejar palillo de manera exclusiva.
- El tomar la silla también impediría a otro filósofo empezar a tomar (o dejar el palillo).
- Tenemos “sobre-sincronización” al usar un único lock global

Hilamos más fino

- Cada filósofo retendrá el lock del objeto que esté usando
 - No habrá contención en palillos enfrentados
 - No habrá contención entre palillos y sillas

Sincronización bloqueante

Esperas activa vs espera bloqueante

- Independientemente del ámbito, duración y datos protegidos tenemos 2 estrategias de actuación:
 - **Espera activa:** Se pregunta reiteradamente el estado de un recurso opcionalmente con un sleep.
 - Ventaja 1: Sencillez de implementación,
 - Ventaja 2: No es bloqueante (ej multicore en ciertos entornos)
 - Inconveniente: Gasto inútil de CPU
 - **Espera bloqueante:** Se queda dormido a la espera de ser notificado
 - Ventaja: Ahorro de CPU (a veces es relativo)
 - Desventaja: Requiere de ciertos recursos del entorno y de bloqueos
- En la mayoría de los casos preferiremos la espera bloqueante.
 - **Ejemplo donde no: Las interrupciones hardware**
 - Si nos bloqueamos, el scheduler no nos despierta (no somos proceso del S.O.).
 - Alternativa: Hacemos un pooling y nos volvemos a programar

Como lo hacemos

- Comportamiento de variable de condición + mutex:
 - `wait()`: Nos suspendemos y **soltoamos el lock**
 - `notify()`: Despertamos a uno y **le entregamos el lock**
 - `notifyAll()`: Despertamos a todos y se ejecutarán 1 a 1 atómicamente con el lock tomado.
- Cosas a tener en cuenta:
 - Sólo podemos ejecutarlos sobre el objeto en el que estamos sincronizados.
 - Por lo tanto tenemos que estar en ámbito `synchronized`
 - Siempre que hagáis un `wait()` no olvidéis que tiene que haber un `notify()` o `notifyAll()` correspondiente.
 - Englobar todo en un predicado lógico
 - Ya que al salir del `wait()` puede seguir habiendo contención y nos tenemos que volver a dormir. Esto ocurre siempre con los `notifyAll()`

Wait() y sleep()

- Dos diferencias:
 - **sleep() no suelta el lock**
 - Por lo tanto impedimos el acceso al objeto mientras el objeto duerme.
 - **sleep() vuelve inmediatamente de un interrupt()**
 - wait() vuelve sólo cuando se le notifica
 - en ambos casos salta la interrupción InterruptedException

¡¡Hagamos la prueba!!

- Diferencias entre palillo y gestor de sillas
 - El objeto palillo puede hacer el `wait()` el mismo
 - La clase sillas no puede hacer el `wait()` a menos de que tome la responsabilidad de gestionar su propio acceso.