

# Programación concurrente

Master de Computación

*I Conceptos y recursos para la programación concurrente:*

**I.4 Patologías de las aplicaciones concurrentes.**



**J.M. Drake**

**M. Aldea**



# Patologías de los programas concurrentes

---

- Seguridad y vivacidad
- Interbloqueos

# Patologías de los programas concurrentes

---

- Las patologías características de los programas concurrentes se pueden clasificar en uno de los dos tipos siguientes:
  - **Propiedades de seguridad:** No se debe ejecutar algo que conduzca a un error:
    - Entra en una sección crítica cuando está otro proceso.
    - Un proceso no respeta un punto de sincronismo.
    - Uno o varios procesos permanecen a la espera de un evento que nunca se producirá (interbloqueo).
  - **Propiedades de vivacidad:** Las sentencias que se ejecuten deben contribuir a un avance constructivo hacia el objetivo del programa:
    - Bloqueos activos: Dos procesos ejecutan sentencias que no hacen avanzar al programa.
    - Aplazamiento indefinido: Un programa se queda sin tiempo de procesador para avanzar.
    - Interbloqueo (también se considera un fallo de vivacidad)

# Características de las patologías

---

- Un programa concurrente correcto no debe presentar ninguna patología.
- Las mejoras en seguridad y vivacidad suelen tener efectos contrapuestos:
  - La práctica de la ingeniería software pone énfasis en el diseño de la seguridad. Se asegura que el código no hace nada imprevisto o peligroso.
  - El mayor tiempo en el diseño de una aplicación concurrente se emplea en aspectos relacionados con la vivacidad. Evitar bloqueos, incrementar el rendimientos, etc.

# Seguridad en sistemas concurrentes

---

- Las prácticas seguras de programación concurrente son generalizaciones de las reglas de programación secuencial segura.
- La seguridad en los programas concurrentes tiene un componente de carrera temporal específico: Hay que garantizar que sólo se acceda a los objetos cuando tienen un estado coherente (consistente):
  - Un objeto es coherente si satisface todos los invariantes entre su atributos que son inherentes a su naturaleza.
  - En los programas concurrentes se deben especificar todos los invariantes que caracterizan cada objeto. El diseño debe garantizar que se satisfacen cuando se accede a ellos.
- Fallos de seguridad son los conflictos de lectura/escritura a bajo nivel:
  - Conflicto de lectura/escritura: Un thread no puede escribir un nuevo valor en un atributo, mientras otro thread lo está leyendo.
  - Conflicto de escritura/escritura: Dos threads concurrentes no pueden escribir un mismo atributo.

# Vivacidad y sistemas concurrentes

---

- En un programa concurrente hay muchas causas (aceptables) por las que un thread en estado activo, no se ejecuta:
  - **Bloqueo:** La ejecución se suspende porque se requiere un recurso que está siendo utilizado por otro thread.
  - **Espera:** La ejecución se suspende a la espera de un evento, bien de temporización o bien procedente de otro thread.
  - **Entrada:** La ejecución se suspende en espera de un evento de entrada o salida
  - **Expulsión:** Se interrumpe la ejecución porque otro thread de mayor prioridad pasa a ser ejecutando en el procesador.
  - **Fallo:** Se suspende porque se ha producido una excepción en el propio thread.

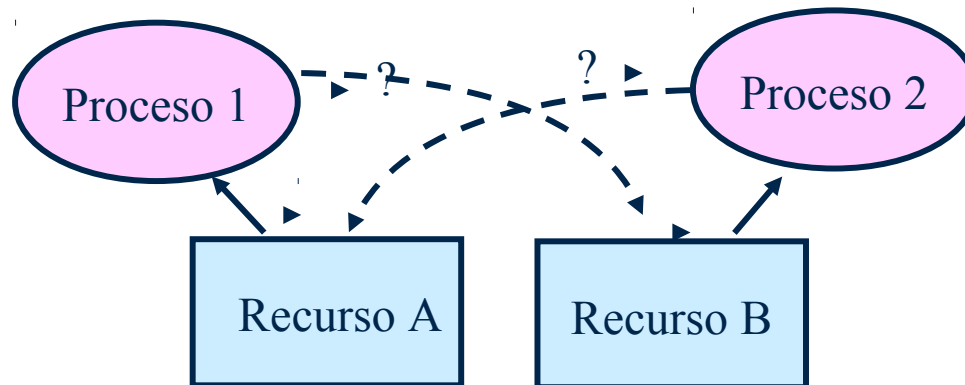
# Fallos de vivacidad

---

- Una falta temporal de ejecución es normal y aceptable. Sin embargo una falta permanente o ilimitada de ejecución es un fallo de vivacidad:
  - **Interbloqueo:** Dependencia circular entre threads, en el que cada uno requiere para ejecutarse un recurso que posee el otro.
  - **Perdida de señales:** Un thread permanece inactivo porque comenzó a esperar a un evento después de que el evento se haya producido.
  - **Fallo continuado:** Una actividad falla repetidamente.
  - **Inanición:** La CPU que tiene que ejecutar el thread está permanente ocupada por la ejecución de otros threads con mayor prioridad de ejecución.
  - **Falta de recursos:** El sistema no dispone de los recursos que necesitan los threads para su ejecución.
  - **Fallo distribuido:** El thread requiere para ejecutarse el acceso a una maquina remota que no está accesible.
  - **Inversión de prioridad no acotada:** Un thread de alta prioridad a la espera de un recurso debe esperar por threads de prioridad menor que no utilizan el recurso

# Interbloqueos

- Los interbloqueos están relacionados con la reserva no ordenada de recursos a los que se accede en exclusión mutua.
- Ejemplo:
  - Los procesos  $P_1$  y  $P_2$  utilizan los recursos  $R_A$  y  $R_B$ .
  - El proceso  $P_1$  toma  $R_A$  y es expulsado de la CPU por  $P_2$ .
  - El proceso  $P_2$  toma  $R_B$  y queda a la espera de  $R_A$ .
  - El proceso  $P_1$  trata de tomar  $R_A$  queda a la espera.
  - Los procesos  $P_1$  y  $P_2$  permanecen indefinidamente bloqueados.





## Condiciones bajo las que hay bloqueos.

---

- Para que un interbloqueo pueda ocurrir, se requiere que se produzcan simultáneamente estas condiciones
  - Los procesos utilizan recursos bajo régimen de exclusión mutua.
  - Los procesos mantienen reservados los recursos tomados mientras esperan los otros recursos que necesitan.
  - No existe capacidad de despojar a los procesos de los recursos ya tomados.
  - Existe una cadena circular de requerimientos y reservas que conducen al interbloqueo.

## Condiciones con las que eludir los interbloqueos.

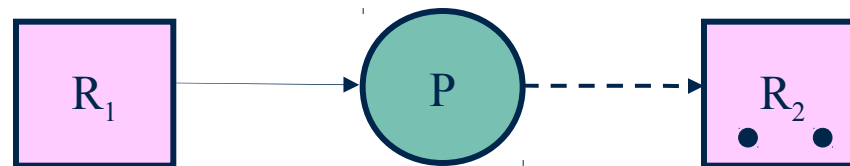
---

- Cuando las condiciones de interbloqueos se pueden presentar los bloqueos se pueden eludir con la siguientes estrategias:
  - Puede establecerse que si un thread se bloquea por falta de un recurso, libere todos los que tenía tomados en espera del que falta.
  - Puede establecerse que los threads tomen en bloque todos los recursos que necesitan.
  - Se puede evitar que ejecute un thread que pudiera tomar un recurso que pudiera conducir a un interbloqueo
  - El controlador puede tener capacidad de retirar la cesión de los recursos asignados a los procesos bloqueados.
  - Puede establecerse un orden de reserva de recursos que haga imposible las dependencias circulares.



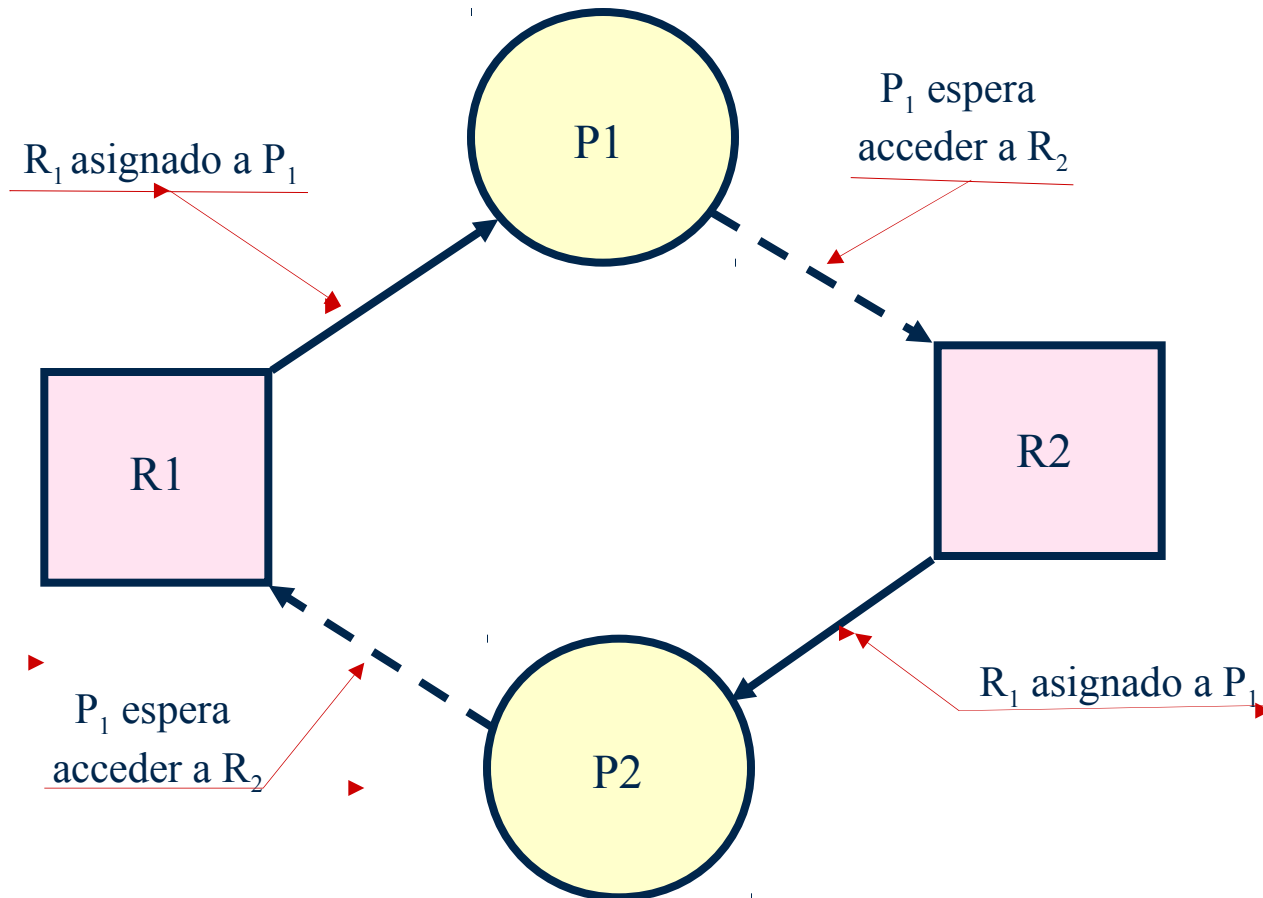
# Grafo de reserva de recursos

- Es un grafo orientado que representa el estado de asignación y requerimiento de recursos por parte de los procesos de una aplicación:
  - Nodos: Existe un nodo en el grafo por cada proceso y por cada recurso de la aplicación.
  - Arcos:
    - Cuando un recurso está asignado a un proceso se establece un arco (continuo) del nodo que representa el recurso al nodo que representa al proceso.
    - Cuando un proceso tiene requerido un recurso se establece un arco (discontinuo) del nodo que representa el proceso al nodo que representa el recurso.
  - Cuando un recurso tiene varias replicas, se introducen tantos puntos como replicas tenga. Cada una de ellas puede ser asignada independientemente.

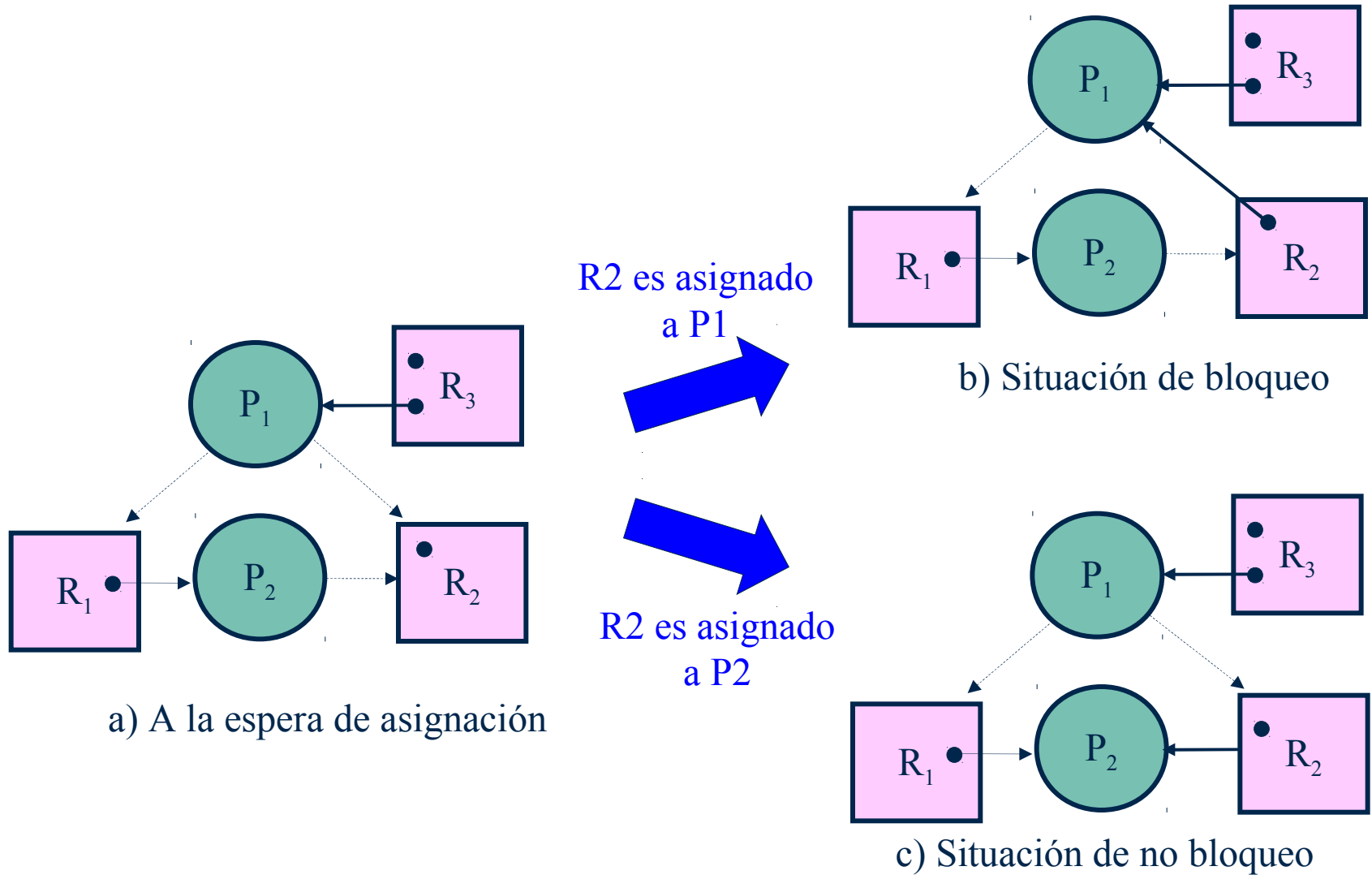


# Métodos de detección de recursos.

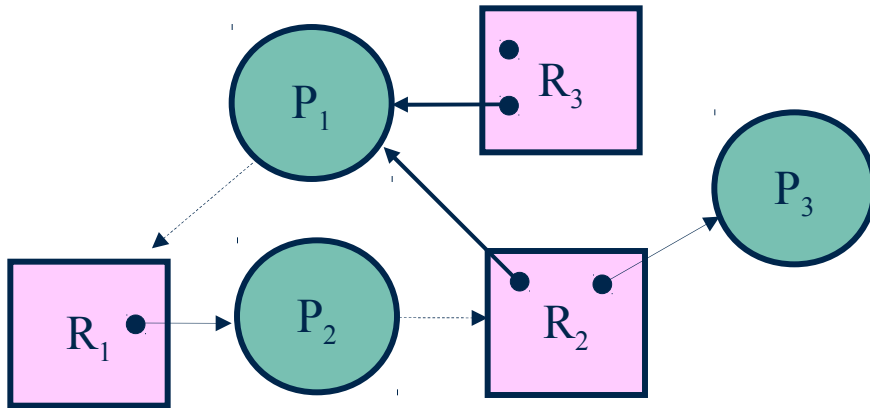
## Grafo de reserva de recursos.



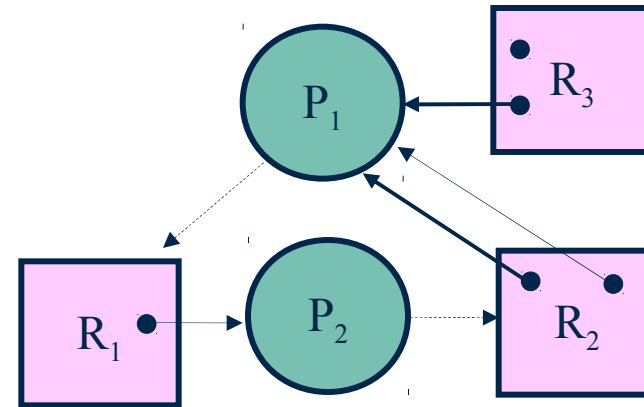
# Ejemplos de grafos de asignación de recursos



# Ejemplos con recursos con replicas

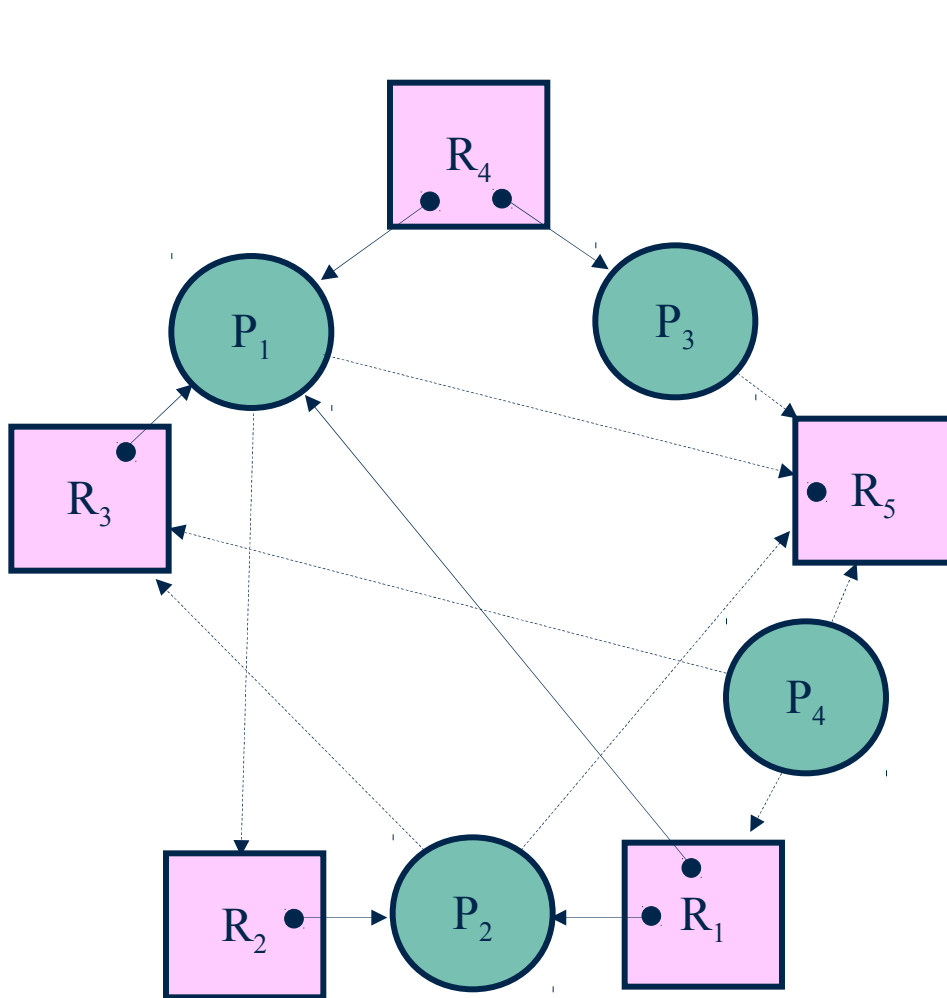


(aunque hay bucle, no hay bloqueo)



(Hay bucle, y hay bloqueo)

# Estructura de datos para la gestión de grafos de asignación.



→ R

2	1	1	2	1
---	---	---	---	---

R: Recursos del sistema

→ R

1	0	1	1	0
1	1	0	0	0
0	0	0	1	0
0	0	0	0	0

P

A: Matriz de asignación

→ R

0	1	0	0	1
0	0	1	0	1
0	0	0	0	1
1	0	1	0	1

P

B: Matriz de requerimientos

→ R

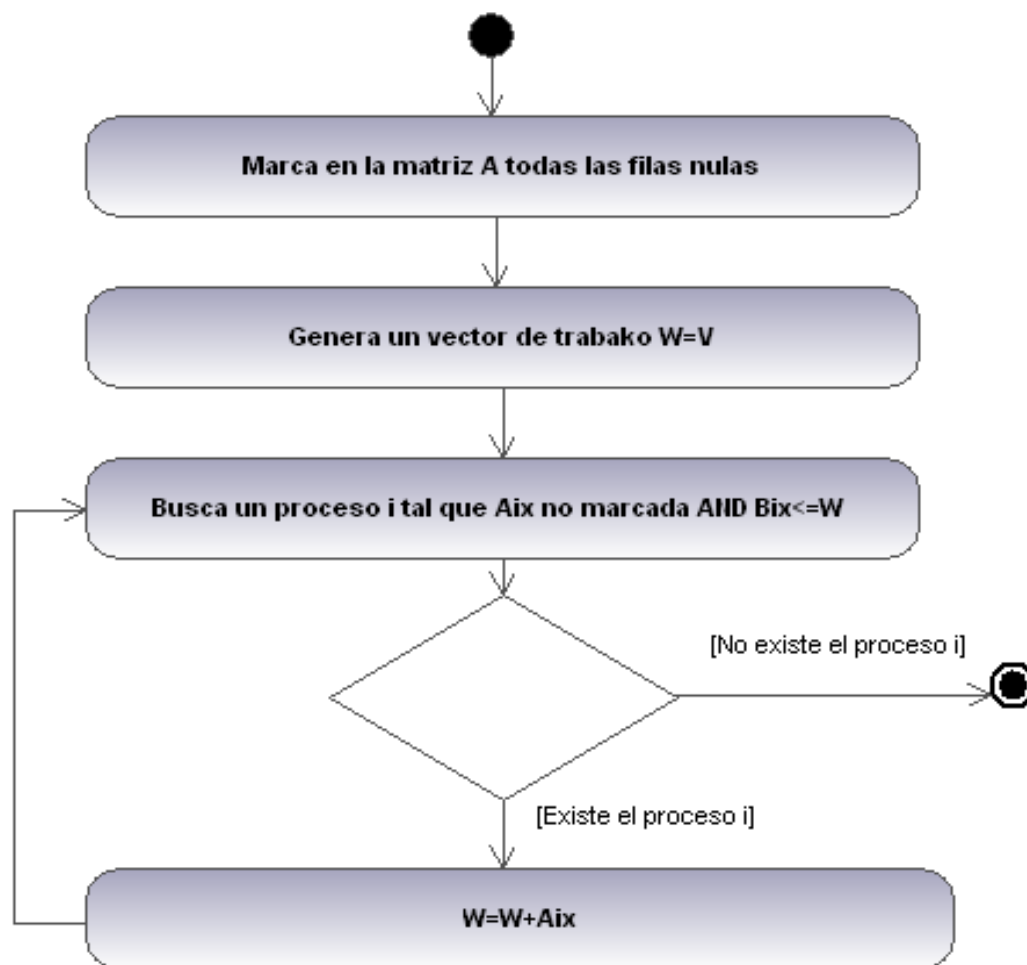
0	0	0	0	1
---	---	---	---	---

V: Recursos disponibles



## Un algoritmo para detección de bloqueos.

- El objetivo del algoritmo es buscar los procesos que no son parte de un bloqueo.



## Un algoritmo para detección de bloqueos.

---

- Se marcan todas las filas de la matriz de asignación  $A$  nulas.
  - obvio, puesto que un proceso que no tiene asignados recursos no puede ser parte de un bloqueo.
- Se genera el vector de trabajo  $W$  y se inicializa al vector  $V$  de recursos disponibles.
- Se busca un proceso  $i$ , que corresponda a una fila de  $A$  que no este marcada, y que satisfaga que  $B_i \leq W$ 
  - Si no existe tal proceso se termina la búsqueda.
  - Si existe se marca la fila  $i$  de la matriz  $A$  y se reevalua  $W = W + A_i$
- Se vuelve al punto anterior
- Los bloqueos que existan corresponden a los procesos que corresponden a las filas de la matriz  $A$  que no están marcadas

## Criterios de arbitrar un bloqueo.

---

- Detectado un bloqueo:
  - Abortar todos los procesos afectados por el bloqueo.
  - Abortar de uno en uno, los procesos que intervienen en el bloqueo, hasta que el mismo desaparece.
  - Liberar desde fuera los recursos afectados, uno a uno hasta que el bloqueo desaparece.
- Criterios de liberación de los recursos:
  - La prioridad de los procesos.
  - El tiempo que cada proceso lleve ya de ejecución.
  - El tiempo que se prevé que aún resta para concluir el proceso.
  - El número de recursos que requieren los procesos.
  - La naturaleza de los recursos que son requeridos por cada proceso.

## Algoritmo del banquero.

- Existe un gestor que administra los recursos del sistema.
- Se conocen el número máximo de recursos que puede requerir cada proceso.
- El gestor no entrega un recurso si no tiene garantía de que aún quedan recursos para que al menos uno de los procesos en ejecución pueda terminar.

<u>Proceso</u>	<u>Requiere</u>	<u>Estado admitido</u>	<u>Estado no admitido</u>
A	4	A ← 1	A ← 2
B	6	B ← 4	B ← 4
C	<u>8</u>	C ← <u>5</u>	C ← <u>5</u>
<i>Recursos: 12</i>		<i>Quedan: 2</i>	<i>Quedan: 1</i>